

Introduction au Calcul formel

Algorithmes et complexité

Intégration symbolique : le cas liouvillien

Frédéric Chyzak

`frederic.chyzak@inria.fr`

<http://www.enseignement.polytechnique.fr/profs/informatique/Frederic.Chyzak/>

Intégration symbolique et classes de fonctions

$$\int \frac{dx}{x^2} = -\frac{1}{x} + K \quad \in \mathbb{C}(x)$$

$$\int 2xe^{-x^2} dx = -e^{-x^2} + K \quad \in \mathbb{C}(x, e^{x^2})$$

$$\int \frac{dx}{x} = \ln x + K$$

$$\int \frac{dx}{1+e^x} = x - \ln(1+e^x) + K$$

$$\int \frac{x dx}{1+e^x} = \frac{x^2}{2} - x \ln(1+e^x) - \text{Li}_2(-e^x) + K$$

$$\int e^{-x^2} dx = \frac{\sqrt{\pi} \operatorname{erf} x}{2} + K$$

Intégration en « fonctions élémentaires » (ou liouvilliennes)

Une primitive de

$$\frac{x \left(\left(x^2 e^{2x^2} - \ln^2(x+1) \right)^2 + 2x e^{3x^2} \left(x - (2x^2 + 1)(x+1) \ln(x+1) \right) \right)}{(x+1) \left(\ln^2(x+1) - x^2 e^{2x^2} \right)^2}$$

est

$$x - \ln(x+1) + \frac{x e^{x^2} \ln(x+1)}{x^2 e^{2x^2} - \ln(x+1)^2} + 1/2 \ln \left(\ln(x+1) + x e^{x^2} \right) - 1/2 \ln \left(\ln(x+1) - x e^{x^2} \right).$$

Dérivations

Définition. Une *dérivation* δ sur un anneau A est une application qui vérifie $\delta(a + b) = \delta(a) + \delta(b)$ et $\delta(ab) = \delta(a)b + a\delta(b)$ pour tous éléments a et b de A .

La formule sur le produit n'est autre que la règle de Leibniz.

Définition. Une *constante* $c \in A$ est un élément annulé par δ .

Les constantes forment un anneau C qui contient les entiers.

Exemple. La dérivation usuelle $P \mapsto P'$ sur l'anneau des polynômes $\mathbb{C}[X]$. ($C = \mathbb{C}$.)

Exemple. L'opérateur d'Euler $\theta : P \mapsto XP'$ sur $\mathbb{C}[X]$.

Corps différentiels et extensions

Définition. Un *corps différentiel* est un corps (commutatif) muni d'une dérivation.

$$\text{En particulier : } \delta \left(\frac{1}{a} \right) = -\frac{\delta(a)}{a^2}.$$

Définition. Un corps différentiel (L, δ_L) est une *extension du corps différentiel* (K, δ_K) si L est une extension du corps K et si $\delta_L|_K = \delta_K$.

Exemple. Le corps différentiel $\mathbb{C}(X)$ où $X' = 1$ admet l'extension différentielle $\mathbb{C}(X, Y)$ où $Y' = Y$. (Y représente l'exponentielle.)

Extensions liouvilliennes

Définition. Un élément θ d'une extension différentielle L de K est

- *algébrique* sur K s'il existe un polynôme non nul $P \in K[X]$ tel que $P(\theta) = 0$ dans L ;
- *transcendant* sur K s'il n'est pas algébrique sur K ;
- *logarithmique* sur K s'il existe $u \in K$ tel que $\theta' = u'/u$;
- *exponentiel* sur K s'il existe $u \in K$ tel que $\theta'/\theta = u'$.

Définition. Une extension différentielle L de K est *liouvillienne* s'il existe une tour d'extensions $F_i = F_{i-1}(\theta_i)$, avec θ_i algébrique, logarithmique ou exponentiel sur F_{i-1} et $K = F_0$, $L = F_n$.

Non minimalité des extensions

Pour représenter $\exp(x) + \exp(2x) + \exp(x/2)$, on pourrait introduire $K = \mathbb{Q}(x)$ puis trois extensions exponentielles par

$$\theta_1'/\theta_1 = x', \quad \theta_2'/\theta_2 = (2x)', \quad \theta_3'/\theta_3 = (x/2)'$$

pour considérer $\theta_1 + \theta_2 + \theta_3 \in L = K(\theta_1, \theta_2, \theta_3)$.

Par les identifications $\theta_1 = \exp(x)$, $\theta_2 = \exp(2x)$, $\theta_3 = \exp(x/2)$:

- θ_2 est (aussi) algébrique sur $K(\theta_1)$ car $\theta_2 = \theta_1^2$;
- θ_3 est (aussi) algébrique sur $K(\theta_1, \theta_2) = K(\theta_1)$ car $\theta_3^2 = \theta_2$;
- et donc $\theta_1 + \theta_2 + \theta_3 = \theta_3 + \theta_3^2 + \theta_3^4 \in L = K(\theta_3)$.

Autre exemple : $\exp(\ln(x)/2) = x^{1/2}$.

Extensions monomiales

Définition. Un élément θ d'une extension L de K est *monomial* s'il est logarithmique ou exponentiel sur K , simultanément transcendant sur K et si $K(\theta)$ n'a pas plus de constantes que K .

Dans ce cas, $K(\theta)$ est une *extension monomiale* de K .

Théorème (de structure, Risch). Soient $K = C(x)$, pour $i \leq n$, $F_i = K(\theta_1, \dots, \theta_i)$, et $L = F_n$ ayant C comme corps de constantes.

Supposons qu'en outre chaque θ_i est au choix :

- algébrique sur F_{i-1} ;
- le logarithme $w_i = \ln u_i$ d'un élément de F_{i-1} ;
- l'exponentielle $u_i = \exp w_i$ d'un élément de F_{i-1} .

Alors :

- le logarithme $\ln h$ d'un élément $h \in L \setminus C$ est monomial sur L si et seulement si aucun produit de la forme

$$h^k \prod_j u_j^{k_j}$$

n'est dans C pour $k \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$ et des $k_j \in \mathbb{Z}$;

- l'exponentielle $\exp h$ d'un élément $h \in L \setminus C$ est monomiale sur L si et seulement si aucune combinaison linéaire de la forme

$$kh + \sum_j k_j w_j$$

n'est dans C pour $k \in \mathbb{Z} \setminus \{0\}$ et des $k_j \in \mathbb{Z}$.

Exemple. $\exp(x^2)$ est monomial sur $L = K = C(x)$.

Exemple. $\ln(\sqrt{x^2 + 1} - x)$ n'est pas monomial sur $L = C(x, \sqrt{x^2 + 1}, \ln(\sqrt{x^2 + 1} + x))$.

Intégration des fonctions liouvilliennes

Pour une fonction f élément d'une extension liouvillienne

$$L = \mathbb{Q}(\alpha_1, \dots, \alpha_k)(x, \theta_1, \dots, \theta_n)$$

de $K = \mathbb{Q}(x)$, avec des constantes α_i algébriques sur \mathbb{Q} , il s'agit :

1. de déterminer une nouvelle extension liouvillienne

$$L' = \mathbb{Q}(\alpha_1, \dots, \alpha_{k+h})(x, \theta_1, \dots, \theta_{n+m})$$

nécessaire pour pouvoir écrire une primitive $g = \int f$;

2. d'explicitier g ou de prouver qu'il n'existe pas de telle fonction.

Nécessité de comprendre le comportement de la dérivation dans une extension liouvillienne, en commençant par une unique extension.

Dérivation des polynômes logarithmiques

Théorème. Soit K un corps différentiel, C son corps de constantes et θ monomial et logarithmique sur K , avec $\theta' = u'/u$ pour $u \in K$. Alors pour tout polynôme non constant $a \in K[X]$ de coefficient dominant c :

1. $a(\theta)' \in K[\theta]$;
2. si $c \in C$, alors $\deg(a(\theta)') = \deg(a(\theta)) - 1$;
3. si $c \notin C$, alors $\deg(a(\theta)') = \deg(a(\theta))$.

Preuve. Écrire $a = c_d X^d + \dots + c_0$, avec $c_d \neq 0$, puis dériver :

$$a(\theta)' = c'_d \theta^d + (dc_d \theta' + c'_{d-1}) \theta^{d-1} + \dots \in K[\theta].$$

Si $c'_d = dc_d \theta' + c'_{d-1} = 0$, alors $dc_d \theta' + c'_{d-1} \in C$, d'où $\theta \in K$. □

Dérivation des polynômes exponentiels

Théorème. Soit K un corps différentiel, C son corps de constantes et θ monomial et exponentiel sur K , avec $\theta'/\theta = u'$ pour $u \in K$.

Alors pour tout polynôme non constant $a \in K[X]$:

1. pour tout $h \in K$ et $n \in \mathbb{Z}$ avec $nh \neq 0$, on a $(h\theta^n)' = \bar{h}\theta^n$ pour un $\bar{h} \in K$ non nul ;
2. $a(\theta)' \in K[\theta]$ avec $\deg(a(\theta)') = \deg(a(\theta))$;
3. $a(\theta)$ divise $a(\theta)'$ si et seulement si $a = hX^n$ pour $h \in K$.

Preuve. $(h\theta^n)' \neq 0$, donc $h'\theta^n + nh\theta^{n-1}\theta' = (h' + nh u')\theta^n = \bar{h}\theta^n \neq 0$.

Si $a = h_n X^n + h_m X^m + \dots$ avec $a(\theta)$ qui divise $a(\theta)'$, on montre

$(h_n/h_m)\theta^{n-m} \in C$, donc que θ n'est pas transcendant. □

Dérivation des fonctions algébriques

Théorème. Soit K un corps différentiel et θ algébrique sur K , de polynôme minimal $a = X^{n+1} + \sum_{i=0}^n a_i X^i \in K[X]$. Alors :

$$\theta' = -\frac{\sum_{i=0}^n a'_i \theta^i}{\sum_{i=0}^n (i+1) a_{i+1} \theta^i} \in K(\theta) = K[\theta].$$

Preuve. Écrire $a(\theta) = 0$, dériver et isoler θ' . □

Remarque importante : l'inversion modulo un polynôme se fait par l'algorithme d'Euclide étendu (recherche d'une relation de Bézout).

Principe de Liouville

Théorème. *Soit K un corps différentiel, C son corps de constantes. Étant donnée $f \in K$, on suppose qu'une primitive g existe dans une extension liouvillienne L de K de même corps de constantes. Alors il existe des v_i dans K et des constantes c_i telles que*

$$f = v'_0 + \sum_{i=1}^m c_i \frac{v'_i}{v_i},$$

ou en autre termes, telles que

$$g = \int f = v_0 + \sum_{i=1}^m c_i \ln v_i.$$

Preuve (Résumé de ce qui va suivre). Récurrence sur le nombre d'extensions élémentaires nécessaires pour représenter la primitive : cas $K = L$ trivial, sinon :

Par les trois théorèmes qui précèdent sur la dérivation :

- Si g faisait intervenir une exponentielle monomiale, la dérivation ne pourrait la faire disparaître dans f .
- Si g fait intervenir un logarithmique monomial, la dérivation ne peut le faire disparaître que s'il apparaît sans exposant et avec un coefficient constant.
- Si g fait intervenir une algébrique, alors il est possible de réexprimer l'intégrale sans elle.

□

Preuve par récurrence, cas monomial

Si $L = K(\theta)(\theta_1, \dots, \theta_n)$ pour θ monomial sur K , on utilise l'hypothèse de récurrence sur f vue dans $K(\theta)$:

$$f = v'_0 + \sum_{i=1}^m c_i \frac{v'_i}{v_i} \quad \text{pour} \quad v_i \in K(\theta), \quad c_i \in C \setminus \{0\}.$$

Sans perte de généralité, les v_i sont deux à deux distincts, avec soit $v_i \in K$, soit v_i irréductible dans $K[\theta]$.

On décompose v_0 en éléments simples dans $K(\theta)$:

$$v_0 = \frac{a(\theta)}{b(\theta)} = a_0(\theta) + \sum_{i=1}^{\mu} \sum_{j=1}^{r_i} \frac{a_{i,j}(\theta)}{b_i(\theta)^j} \quad \text{pour des } b_i \text{ irréductibles unitaires.}$$

Par dérivation :

$$f = a_0(\theta)' + \sum_{i=1}^{\mu} \sum_{j=1}^{r_i} \left(\frac{a_{i,j}(\theta)'}{b_i(\theta)^j} - \frac{j a_{i,j}(\theta) b_i(\theta)'}{b_i(\theta)^{j+1}} \right) + \sum_{i=1}^m c_i \frac{v_i'}{v_i} \in K.$$

• Si θ est logarithmique avec $\theta' = u'/u$ pour $u \in K$:

1. $b_i(\theta)$ ne peut diviser $b_i(\theta)'$, donc la somme double disparaît ;
2. la somme simple se réduit aux $v_i \in K$;
3. comme $a_0(\theta)'$ ne peut pas dépendre de θ ,

$$a_0(\theta) = c\theta + v \quad \text{pour } c \in C, v \in K ;$$

4. finalement,

$$f = v' + c \frac{u'}{u} + \sum_{i=1}^m c_i \frac{v_i'}{v_i}, \quad u, v, v_i \in K.$$

• Si θ est exponentiel avec $\theta'/\theta = u'$:

1. si $b_i(\theta)$ divise $b_i(\theta)'$, c'est un monôme et donc $b_i(\theta) = \theta$; v_0 se réduit donc à une somme simple

$$v_0 = \sum_{j=-k}^{\ell} h_j \theta^j ;$$

2. seuls $v_i \in K$ et $v_i = \theta$ sont donc possibles, mais $c\theta'/\theta = (cu)'$ s'intègre à v'_0 sans perte de généralité : restent les $v_i \in K$;

3. $(h_j \theta^j)' = \bar{h}_j \theta^j$ avec $\bar{h}_j \neq 0$ dès que $h_j \neq 0$, d'où en réalité $v_0 = h_0 \in K$;

4. finalement,

$$f = h'_0 + \sum_{i=1}^m c_i \frac{v'_i}{v_i}, \quad h_0, v_i \in K.$$

Preuve par récurrence, cas algébrique

Si $L = K(\theta)(\theta_1, \dots, \theta_n)$ pour θ algébrique sur K , on utilise l'hypothèse de récurrence sur f vue dans $K(\theta) = K[\theta]$:

$$f = v'_0 + \sum_{i=1}^m c_i \frac{v'_i}{v_i} \quad \text{pour} \quad v_i \in K(\theta), \quad c_i \in C \setminus \{0\}.$$

Si le polynôme minimal de θ a degré $d + 1 > 1$, il existe des polynômes V_i de degré au plus d tels que $v_i = V_i(\theta)$.

Soient $\theta^{(0)} = \theta, \theta^{(1)}, \dots, \theta^{(d)}$ les $d + 1$ conjugués de θ : pour chaque j ,

$$f = V_0(\theta^{(j)})' + \sum_{i=1}^m c_i \frac{V_i(\theta^{(j)})'}{V_i(\theta^{(j)})}.$$

En moyennant par la conjugaison (prise de “traces”) :

$$f = w'_0 + \sum_{i=1}^m \frac{c_i}{d+1} \frac{w'_i}{w_i},$$

où

$$w_0 = \frac{V_0(\theta^{(0)}) + \dots + V_0(\theta^{(d)})}{d+1},$$

$$w_i = V_i(\theta^{(0)}) \dots V_i(\theta^{(d)}), \quad 1 \leq i \leq d.$$

Les w_i sont symétriques en les $\theta^{(j)}$, donc sont dans K .

Simplification des extensions

On vérifie aisément par dérivation :

$$F = \int \frac{2x^3 - 2x^2 - 1}{(x-1)^2} e^{x^2} dx = \frac{e^{x^2 + \ln(x)/2}}{2(\sqrt{x} - 1)} + \frac{e^{x^2 + \ln(x)/2}}{2(\sqrt{x} + 1)}.$$

Puis on tente plusieurs voies de simplification :

$$F = \frac{\sqrt{x} e^{x^2 + \ln(x)/2}}{x-1} \quad (\text{échec}) ;$$

$$\begin{aligned} F &= \frac{e^{x^2} e^{\ln(x)/2}}{2(\sqrt{x} - 1)} + \frac{e^{x^2} e^{\ln(x)/2}}{2(\sqrt{x} + 1)} \\ &= \frac{\sqrt{x} e^{x^2}}{2(\sqrt{x} - 1)} + \frac{\sqrt{x} e^{x^2}}{2(\sqrt{x} + 1)} = \frac{x e^{x^2}}{x-1} \quad (\text{réussite}). \end{aligned}$$

Algorithme de Risch : cadre monomial

On se restreint à une tour d'extensions monomiales $F_i = F_{i-1}(\theta_i)$ avec $F_0 = K = C(x)$ et $F_n = L$. On note $\theta = \theta_n$ et $F = F_{n-1}$.

Algorithme récursif : pour intégrer $f \in F_i$, recours à intégrations dans F_{i-1} .

En réalité, le corps des constantes $C \subset \bar{\mathbb{Q}}$ sera élargi dynamiquement au gré des besoins.

On sépare deux parties « polynomiale » et « rationnelle » par :

$$f \in L = F(\theta) \implies f = \frac{p(\theta)}{q(\theta)} = s(\theta) + \frac{r(\theta)}{q(\theta)},$$

pour p, q, r et s dans $F[X]$, avec q unitaire, premier avec p et $\deg r < \deg q$.

Polynômes sans carrés

Lemme. Soit θ monomiale sur F . Soit $a \in F[X]$ avec $a(0) \neq 0$ dans le cas exponentiel. Si a et $\frac{da}{dX}$ ont un p. g. c. d. égal à 1 dans $F[X]$ (a est « sans facteur carré »), alors $a(\theta)$ et

$$a(\theta)' = \frac{da}{dX}(\theta)\theta' + a'(\theta)$$

ont un p. g. c. d. égal à 1 dans $F[\theta]$.

Par contre, dans le cas exponentiel $\theta \wedge \theta' = \theta \neq 1$. On modifie en conséquence la décomposition

$$f \in L = F(\theta) \implies f = \frac{p(\theta)}{q(\theta)} = s(\theta) + \frac{r(\theta)}{q(\theta)}$$

pour avoir $q(0) \neq 0$ et $s \in F[X, X^{-1}]$.

Méthode de Hermite pour la partie rationnelle

Décomposition « sans carré » (dans $F[X]$) :

$$\frac{r}{q} = \frac{r}{q_1^1 \cdots q_k^k} = \sum_{1 \leq j \leq i \leq k} \frac{r_{i,j}}{q_i^j} \quad \text{avec} \quad \deg r_{i,j} < \deg q_i,$$

pour des q_i deux à deux premiers entre eux et sans facteur carré.

Comme q_i est sans facteur carré dans $F[X]$, $q_i(\theta)$ et $q_i(\theta)'$ ont un p. g. c. d. égal à 1 dans $F[\theta]$, donc il existe une relation de Bézout

$$r_{i,j}(\theta) = s(\theta)q_i(\theta) + t(\theta)q_i(\theta)'$$

Remarque importante : se calcule par l'algorithme d'Euclide étendu.

Après intégration par parties :

$$\int \frac{r_{i,j}(\theta)}{q_i(\theta)^j} = \int \frac{s(\theta) + t(\theta)'/(j-1)}{q_i(\theta)^{j-1}} - \frac{t(\theta)/(j-1)}{q_i(\theta)^{j-1}}.$$

On itère le procédé et obtient :

$$\int \frac{r(\theta)}{q(\theta)} = \frac{c(\theta)}{d(\theta)} + \int \frac{a(\theta)}{b(\theta)}$$

avec $\deg a < \deg b$, $\deg c < \deg d$, $q = bd$ et où d est le p. g. c. d. de q et de sa dérivée en θ .

(Ici, la méthode d'Horowitz du cas $\mathbb{C}(\theta)$ ne suffit pas.)

Le cas logarithmique, explication

Pour $\deg a < \deg b$ et b sans carré, supposons

$$\int \frac{a}{b} = \sum_{i=1}^m c_i \ln v_i \quad \text{où} \quad c_i \in C \quad \text{et} \quad b = v_1 \cdots v_m$$

pour des v_i irréductibles et deux à deux premiers entre eux.

Alors

$$\frac{a}{b} = \sum_{i=1}^m c_i \frac{v'_i}{v_i},$$

d'où

$$a = c_1 v'_1 v_2 \cdots v_m + \left(\sum_{i=2}^m c_i v'_i \right) b.$$

Ainsi, v_1 divise $a - c_1 v'_1 v_2 \cdots v_m$, et donc $a - c_1 b'$.

Méthode de Rothstein–Trager : cas logarithmique

Théorème. *Considérons le résultant $R = \text{res}_\theta(a(\theta) - Xb(\theta)', b(\theta))$ et \bar{R} son multiple unitaire dans $F[X]$. Alors :*

1. $\int \frac{a(\theta)}{b(\theta)}$ est liouvillienne si et seulement si $\bar{R} \in C[X]$;

2. dans ce cas, soient c_1, \dots, c_m les racines distinctes de \bar{R} et

$$v_i(\theta) = \text{p. g. c. d.}(a(\theta) - c_i b(\theta)', b(\theta)) \in F(c_1, \dots, c_m)[\theta] ;$$

on a

$$\int \frac{a(\theta)}{b(\theta)} = \sum_{i=1}^m c_i \ln(v_i(\theta)) ;$$

3. l'extension des constantes qui précède est minimale.

Exemple : la grosse intégrale de l'introduction

Après avoir posé $\theta_1 = e^{x^2}$ et $\theta_2 = \ln(x + 1)$, on a à intégrer

$$f = \frac{x \left((x^2 \theta_1^2 - \theta_2^2)^2 + 2x \theta_1^3 (x - (2x^2 + 1)(x + 1)\theta_2) \right)}{(x + 1) (\theta_2^2 - x^2 \theta_1^2)^2}$$

qui vaut

$$\frac{x}{x + 1} + \frac{\frac{2x^2}{x+1} \theta_1^3 (x - (2x^2 + 1)(x + 1)\theta_2)}{(\theta_2^2 - x^2 \theta_1^2)^2} := p(\theta_2) + \frac{r_{2,2}(\theta_2)}{q_2(\theta_2)^2}.$$

Partie polynomiale p_2 facile, de primitive $x - \ln(x + 1) = x - \theta_1$.

Méthode de Hermite : on résoud

$$r_{2,2}(\theta_2) = s(\theta_2) (\theta_2^2 - x^2\theta_1^2) + t(\theta_2) \left(\frac{2\theta_2}{x+1} - 2x(2x^2 + 1)\theta_1^2 \right)$$

pour trouver

$$s(\theta_2) = \frac{-2x\theta_1}{x+1}, \quad t(\theta_2) = x\theta_1\theta_2.$$

Il vient

$$\int f = x - \theta_1 - \frac{x\theta_1\theta_2}{\theta_2^2 - x^2\theta_1^2} + \int \frac{(2x^2 + 1)\theta_1\theta_2 - \frac{x}{x+1}\theta_1}{\theta_2^2 - x^2\theta_1^2}.$$

Méthode de Rothstein–Trager sur la dernière intégrale :

$$a(\theta_2) = (2x^2 + 1)\theta_1\theta_2 - \frac{x}{x+1}\theta_1,$$

$$b(\theta_2) = \theta_2^2 - x^2\theta_1^2,$$

$$b(\theta_2)' = \frac{2}{x+1}\theta_2 - 2x(2x^2 + 1)\theta_1^2.$$

Le résultant $\text{res}_\theta(a(\theta) - Xb(\theta)', b(\theta))$ est proportionnel à $4X^2 - 1$.

Pour $\varepsilon^2 = 1$, on trouve

$$c_\varepsilon = \frac{\varepsilon}{2}, \quad v_\varepsilon(\theta_2) = \text{p. g. c. d.}(a(\theta) - c_\varepsilon b(\theta)', b(\theta)) = \theta_2 + \varepsilon x\theta_1.$$

Finalement :

$$\int f = x - \theta_1 - \frac{x\theta_1\theta_2}{\theta_2^2 - x^2\theta_1^2} + \frac{1}{2} \ln(\theta_2 + x\theta_1) - \frac{1}{2} \ln(\theta_2 - x\theta_1).$$

Le cas exponentiel, explication

Pour v unitaire (ou même à coefficient dominant constant) :

$$\deg(v(\theta)') = \begin{cases} \deg(v(\theta)) - 1 & \text{si } \theta \text{ logarithmique,} \\ \deg(v(\theta)) & \text{si } \theta \text{ exponentiel.} \end{cases}$$

Et même, dans le cas exponentiel,

$$(\theta^d + \alpha\theta^{d-1} + \dots)' = d\theta^{d-1}\theta' + \beta\theta^{d-2}\theta' + \dots = d\theta^d u' + \gamma\theta^{d-1}u' + \dots$$

En remplaçant $\ln(v(\theta))$ par $\ln(v(\theta)) - (\deg v)u$, où $u' = \frac{\theta'}{\theta}$:

$$\left(\ln(v(\theta)) - (\deg v)u\right)' = \frac{v(\theta)' - (\deg v)u'v(\theta)}{v(\theta)} = \frac{\delta\theta^{(\deg v)-1} + \dots}{v(\theta)}.$$

Méthode de Rothstein–Trager : cas exponentiel

Théorème. *Considérons le résultant $R = \text{res}_\theta(a(\theta) - Xb(\theta)', b(\theta))$ et \bar{R} son multiple unitaire dans $F[X]$. Alors :*

1. $\int \frac{a(\theta)}{b(\theta)}$ est liouvillienne si et seulement si $\bar{R} \in C[X]$;

2. dans ce cas, soient c_1, \dots, c_m les racines distinctes de \bar{R} et

$$v_i(\theta) = \text{p. g. c. d.}(a(\theta) - c_i b(\theta)', b(\theta)) \in F(c_1, \dots, c_m)[\theta] ;$$

on a, en posant $u' = \theta' / \theta$,

$$\int \frac{a(\theta)}{b(\theta)} = \sum_{i=1}^m c_i \ln(v_i(\theta)) - \left(\sum_{i=1}^m c_i \deg v_i \right) u ;$$

3. l'extension des constantes qui précède est minimale.

Intégration de la partie polynomiale

Soit à intégrer :

- $p(\theta) = p_l \theta^l + \cdots + p_0$ dans le cas logarithmique, $\theta' = u'/u$;
- $p(\theta) = p_l \theta^l + \cdots + p_{-k} \theta^{-k}$ dans le cas exponentiel, $\theta'/\theta = u'$.

Par le principe de Liouville, si $\int p(\theta)$ est liouvillienne,

$$p(\theta) = v_0(\theta)' + \sum_{i=1}^m c_i \frac{v_i(\theta)'}{v_i(\theta)} \quad \text{avec} \quad c_i \in C, v_i \in F(\theta).$$

Comme pour le principe de Liouville, on obtient $v_0 \in F[\theta]$ dans le cas logarithmique, $v_0(\theta) \in F[\theta, \theta^{-1}]$ dans le cas exponentiel, et $v_i(\theta) \in F$.

Ainsi :

- $v_0(\theta) = q_{l+1} \theta^{l+1} + \cdots + q_0$ dans le cas logarithmique ;
- $v_0(\theta) = q_l \theta^l + \cdots + q_{-k} \theta^{-k}$ dans le cas exponentiel.

Mise en équations différentielles, cas logarithmique

À p_i donnés dans F , résoudre

$$\begin{aligned}0 &= q'_{l+1}, \\ p_i &= (i+1)q_{i+1}\theta' + q'_i \quad \text{pour } 2 \leq i \leq l, \\ p_0 &= q_1\theta' + q'_0 + \left(\sum_{i=1}^m c_i \ln v_i \right)'.\end{aligned}$$

Quitte à étendre C et les constantes de F , on cherche : $c_i \in C$,
 $q_i \in F$, $q_{l+1} \in C$, $m \in \mathbb{N}$, $v_i \in F$.

(En termes plus savants : on passe de C à C_1 et de F à $C_1 \otimes_C F$.)

Résolution : ayant trouvé $q_{i+1} = d_{i+1} + b_{i+1}$ pour $d_{i+1} \in F$ déterminé et $b_{i+1} \in C$ à déterminer, on écrit

$$(i + 1)b_{i+1}\theta' + q'_i = p_i - (i + 1)d_{i+1}\theta'$$

et on calcule récursivement

$$(i + 1)b_{i+1}\theta + q_i = \int \left(p_i - (i + 1)d_{i+1}\frac{u'}{u} \right),$$

qui doit être liouvillienne, sous la forme $(c_i\theta + d_i) + b_i$ pour

- $c_i \in C$ qui fixe b_{i+1} à $c_i/(i + 1)$,
- $d_i \in F$ déterminé,
- et $b_i \in C$ à déterminer.

Le cas final, $i = 0$, est moins contraint.

Mise en équations différentielles, cas exponentiel

À p_i donnés dans F , résoudre

$$p_i = q'_i + iu'q_i \quad \text{pour } 1 \leq i \leq l \text{ ou } -k \leq i \leq -1,$$

$$p_0 = q'_0 + \left(\sum_{i=1}^m c_i \ln v_i \right)'.$$

Quitte à étendre C et les constantes de F , on cherche : $c_i \in C$,
 $q_i \in F$, $q_{l+1} \in C$, $m \in \mathbb{N}$, $v_i \in F$.

(En termes plus savants : on passe de C à C_1 et de F à $C_1 \otimes_C F$.)

Résolution :

- on intègre récursivement p_0 pour déterminer q_0 et les v_i en vérifiant qu'on obtient une primitive liouvillienne ;
- l'intégration, à a et b donnés de F , de l'« équation de Risch »

$$y' + ay = b$$

en l'inconnue $y \in F$ se fait par un (autre) algorithme de décision de Risch (et amélioré par d'autres).

Extensions algébriques, quelques pointeurs

- Algorithme de Trager pour l'intégration d'une fonction algébrique sur $\mathbb{C}(x)$: s'inspire de la méthode de Rothstein–Trager, mais demande de calculer une clôture intégrale.
- Extensions transcendentes suivie d'une extension algébrique : résolue complètement par Bronstein.
- Extension algébrique suivie d'une extension transcendente : demande de résoudre l'équation de Risch sur une extension algébrique.