

École Polytechnique

INF411

# Les bases de la programmation et de l'algorithmique

Jean-Christophe Filliâtre

arbres (1/2)

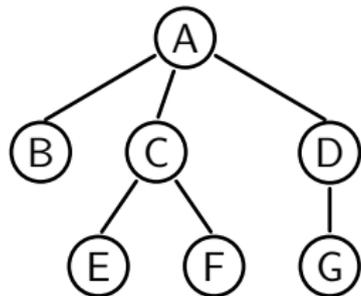
# arbres

---



vocabulaire introduit en INF361

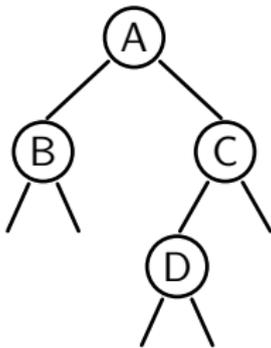
- racine (ici A)
- nœuds
- feuilles (ici B, E, F, G)
- hauteur (ici 3)



(si besoin voir le poly page 75)

un **arbre binaire** est

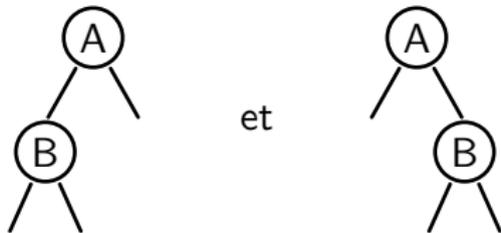
- soit vide
- soit un nœud avec deux sous-arbres qui sont des arbres binaires



les deux sous-arbres sont appelés

**sous-arbre gauche** et **sous-arbre droit**

les deux arbres binaires



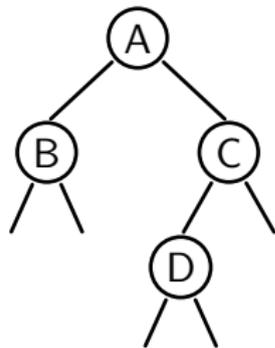
sont **différents**

(on parle d'arbre **positionnel**)

la **hauteur** d'un arbre binaire est le plus grand nombre de nœuds le long d'un chemin de la racine à une feuille

en particulier, l'arbre vide a la hauteur 0

exemple : l'arbre ci-contre a la hauteur 3



## Propriété

Pour tout arbre binaire possédant  $N$  nœuds et de hauteur  $h$ , on a

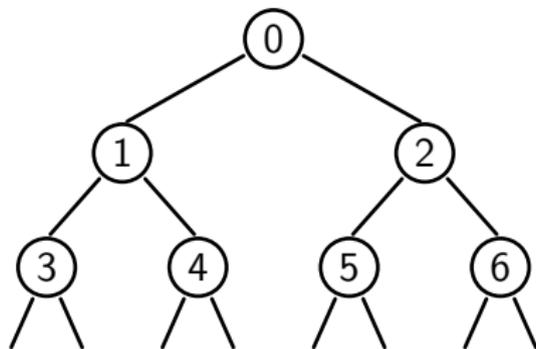
$$h \leq N \leq 2^h - 1.$$

par récurrence forte sur  $h$

- pour  $h = 0$  c'est clair
- pour  $h > 0$ , on a deux sous-arbres de hauteurs  $h_1, h_2 < h$ , l'un des deux étant de hauteur  $h - 1$ , donc au moins  $h - 1 + 1$  nœuds et au plus

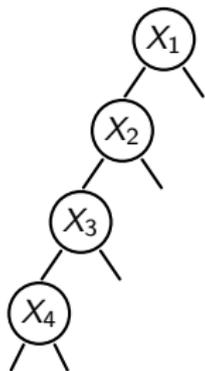
$$\begin{aligned} & 1 + 2^{h_1} - 1 + 2^{h_2} - 1 \\ \leq & 1 + 2^{h-1} - 1 + 2^{h-1} - 1 \\ = & 2^h - 1 \end{aligned}$$

atteint pour un arbre binaire **parfait**

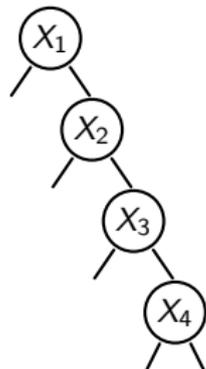
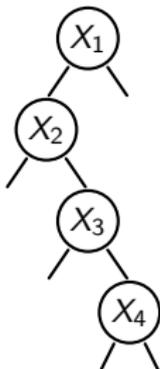


(toutes les feuilles sont à la même distance de la racine)

atteint pour un arbre **linéaire**



arbre linéaire gauche



arbre linéaire droit

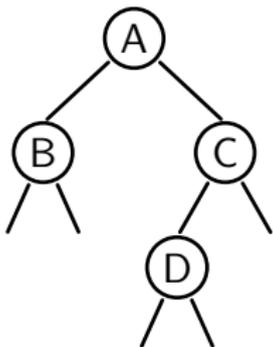
un arbre linéaire gauche ou droit est aussi appelé un **peigne**

```
class Tree {  
    String value;          // noeud étiqueté ici par une chaîne  
    Tree left, right;
```

et un constructeur

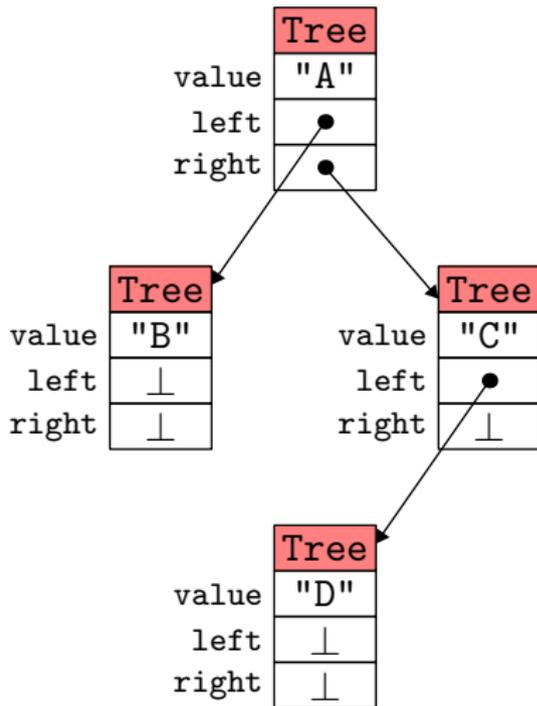
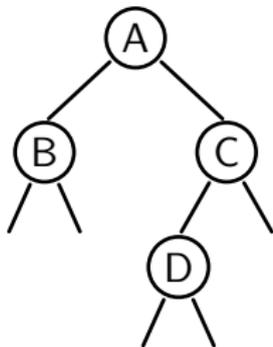
```
Tree(Tree left, String value, Tree right) { ... }
```

l'arbre vide est ici représenté par null

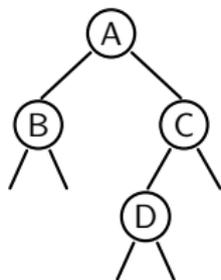


```
Tree t =  
  new Tree(new Tree(null, "B", null),  
           "A",  
           new Tree (new Tree(null, "D", null),  
                     "C",  
                     null));
```

```
class Tree {
  String value;
  Tree left, right;
}
```



```
static void inorderTraversal(Tree t) {  
    if (t == null) return;  
    inorderTraversal(t.left);  
    System.out.println(t.value); // infixe  
    inorderTraversal(t.right);  
}
```



B, A, D, C

(on écrit de même un parcours préfixe ou postfixe)

et si on ne veut pas afficher, mais renvoyer le résultat du parcours ?

par exemple

```
static LinkedList<String> inorder(Tree t) { ... }
```

une écriture directe, récursive

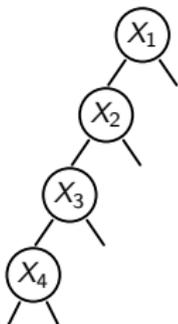
```
static LinkedList<String> inorder(Tree t) {  
    LinkedList<String> c = new LinkedList<String>();  
    if (t == null) return c;  
    c.addAll(inorder(t.left));  
    c.add(t.value);  
    c.addAll(inorder(t.right));  
    return c;  
}
```

on se sert ici de `c.addAll(l)`

qui ajoute tous les éléments de la liste `l` à la liste `c`

c'est naïf, car `addAll(1)` coûte  $O(l.size())$

le coût total sur un peigne est  $O(N^2)$



$$\begin{aligned}
 C_N &= C_{N-1} + \underbrace{N-1}_{\text{addAll}} + \underbrace{1}_{\text{add}} \\
 &= 1 + 2 + \dots + N \\
 &= O(N^2)
 \end{aligned}$$

une méthode qui **accumule** dans une unique liste c

```
static void inorder(Tree t, LinkedList<String> c) {  
    if (t == null) return;  
    inorder(t.left, c);  
    c.add(t.value);  
    inorder(t.right, c);  
}
```

il suffit de l'appeler initialement avec une liste vide

```
static LinkedList<String> inorder(Tree t) {  
    LinkedList<String> c = new LinkedList<String>();  
    inorder(t, c);  
    return c;  
}
```

note : une seule liste est manipulée

## arbres binaires de recherche

---

pour obtenir une **structure d'ensemble** telle que

```
class Set<E> {
    Set()
    boolean contains(E x)
    void add(E x)
    void remove(E x)
}
```

on connaît déjà plusieurs solutions

|                         | add                      | contains                 | remove                   |
|-------------------------|--------------------------|--------------------------|--------------------------|
| tableau non trié        | $O(1)$                   | $O(N)$                   | $O(N)$                   |
| liste                   | $O(1)$                   | $O(N)$                   | $O(N)$                   |
| tableau trié            | $O(N)$                   | $O(\log N)$              | $O(N)$                   |
| <b>table de hachage</b> | <b><math>O(1)</math></b> | <b><math>O(1)</math></b> | <b><math>O(1)</math></b> |

on dispose parfois d'un **ordre total** sur les éléments

exemples

- ordre usuel sur  $\mathbb{Z}$
- ordre lexicographique sur les chaînes de caractères
- événements triés par date
- etc.

dans ce cas, on peut attendre d'autres opérations sur les ensembles

```
class Set<E> {  
    ...  
    E getMin()  
    E getMax()  
    E floor(E x)  
    E ceiling(E x)  
    int rank(E x)  
    E select(int i)  
    Collection<E> range(E lo, E hi)  
}
```

une structure de données où les opérations

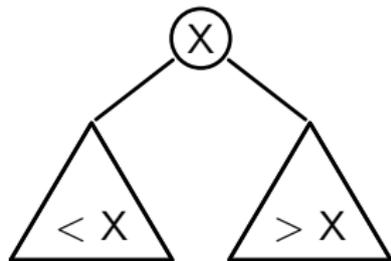
add, contains, remove, getMin, getMax,  
floor, ceiling, rank, select

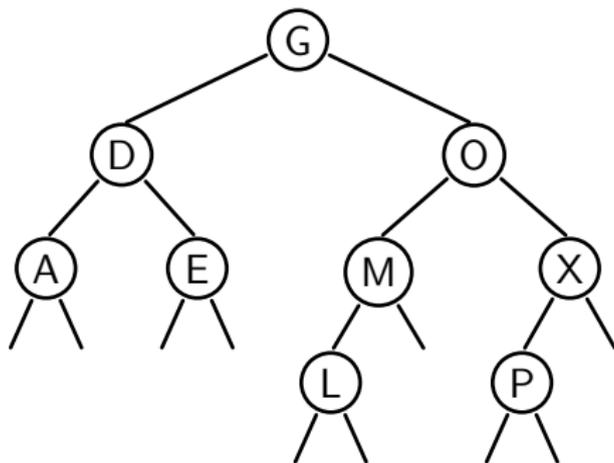
sont toutes de complexité au pire  $O(\log N)$

un **arbre binaire de recherche** (en anglais *binary search tree*)  
est un arbre binaire où

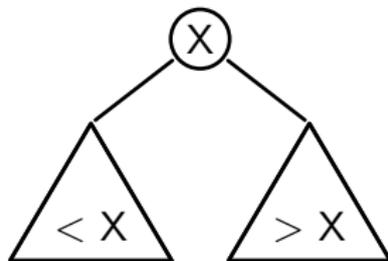
pour tout nœud  $X$

- les éléments du sous-arbre gauche sont  $< X$
- les éléments du sous-arbre droit sont  $> X$

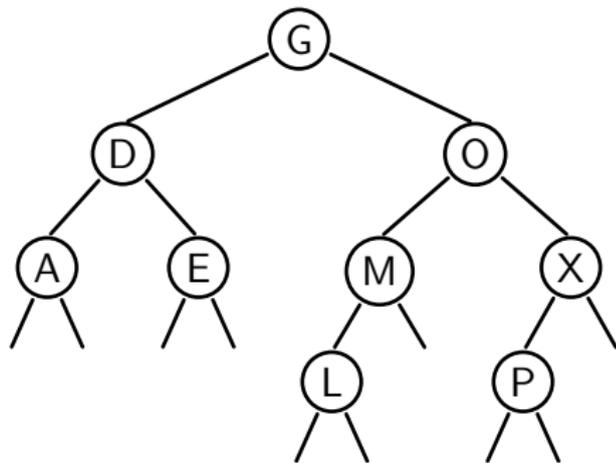




pour chercher / ajouter / supprimer / etc.  
on ne considère qu'**un seul côté** de l'arbre

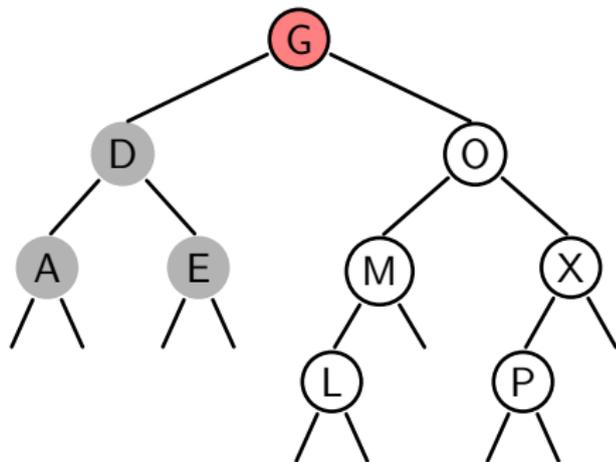


on compare M et G



$G < M \Rightarrow$  on va à droite

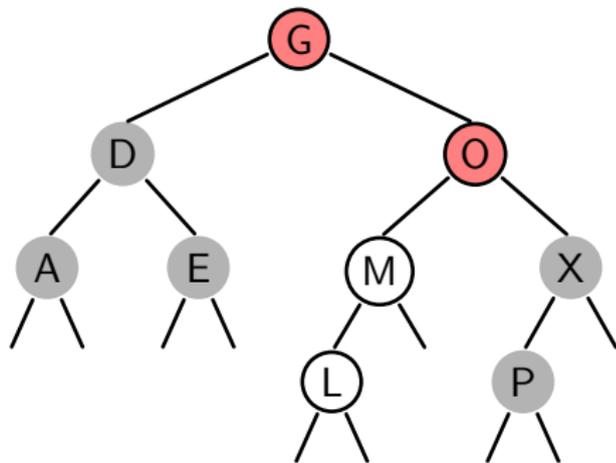
on compare M et O



$G < M \Rightarrow$  on va à droite

$M < O \Rightarrow$  on va à gauche

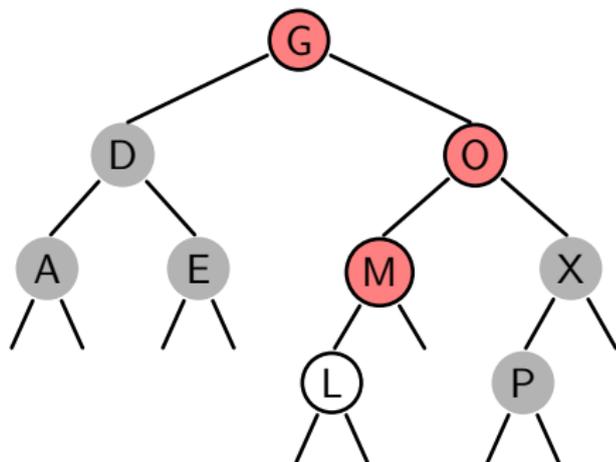
on compare M et M



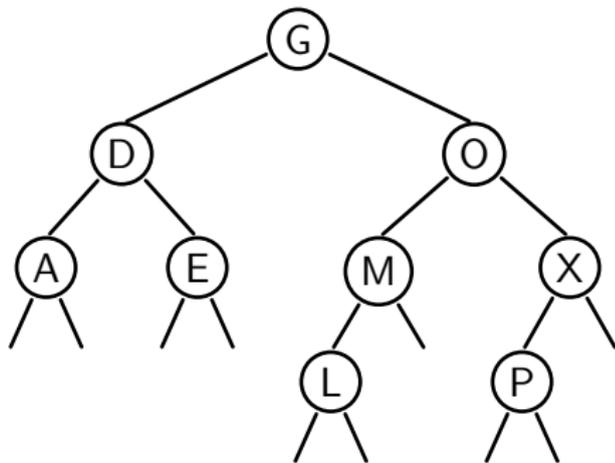
$G < M \Rightarrow$  on va à droite

$M < O \Rightarrow$  on va à gauche

$M = M \Rightarrow$  succès

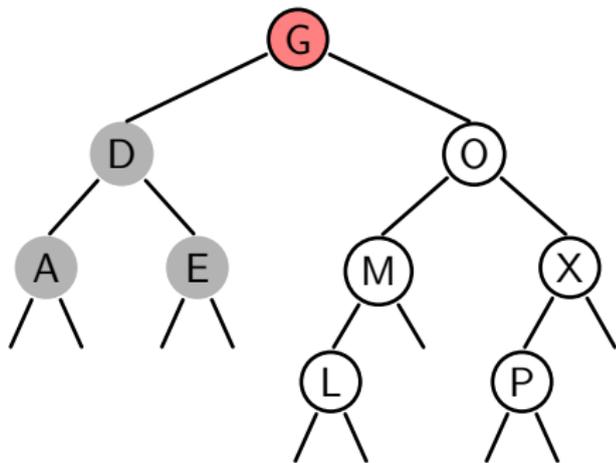


on compare N et G



$G < N \Rightarrow$  on va à droite

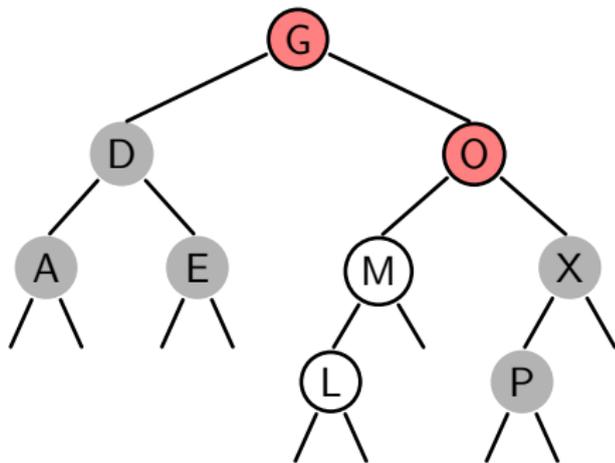
on compare N et O



$G < N \Rightarrow$  on va à droite

$N < O \Rightarrow$  on va à gauche

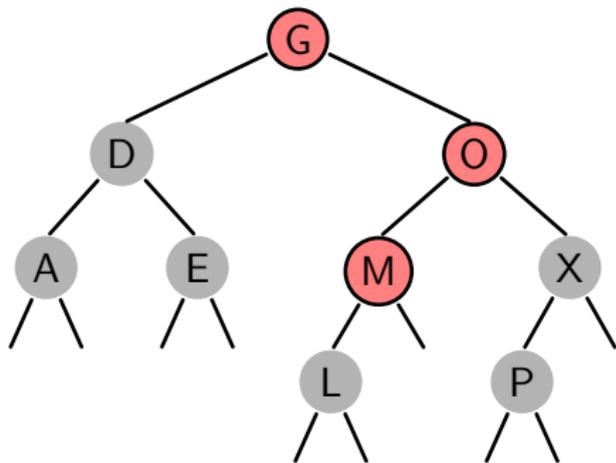
on compare M et N



$G < N \Rightarrow$  on va à droite

$N < O \Rightarrow$  on va à gauche

$M < N \Rightarrow$  on va à droite

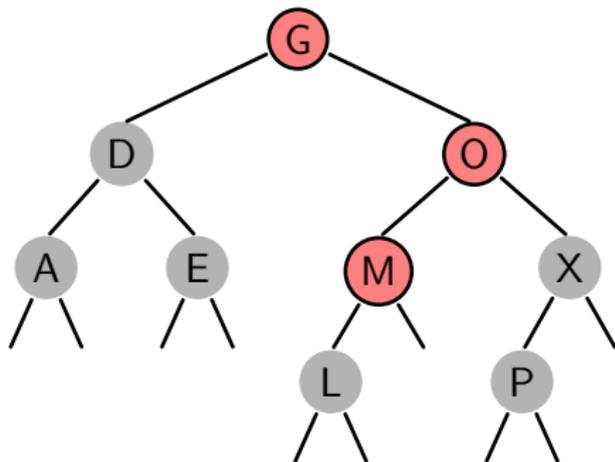


$G < N \Rightarrow$  on va à droite

$N < O \Rightarrow$  on va à gauche

$M < N \Rightarrow$  on va à droite

arbre vide  $\Rightarrow$  échec



pour des éléments de type `String` pour l'instant

ordonnés lexicographiquement avec `compareTo`

| <code>s1</code> | <code>s2</code> | <code>s1.compareTo(s2)</code> |
|-----------------|-----------------|-------------------------------|
| "bar"           | "foo"           | < 0                           |
| "foo"           | "foo"           | = 0                           |
| "foo"           | "fool"          | < 0                           |
| "small"         | "big"           | > 0                           |
| etc.            |                 |                               |

on va procéder en deux temps

1. on commence par une classe BST

- représente un nœud de l'arbre et `null` est l'arbre vide
- les méthodes sont **statiques**, pour faciliter la manipulation de `null`

2. on construit ensuite une classe Set

- encapsule un arbre, pour cacher la représentation
- les méthodes sont **dynamiques**, pour faciliter l'utilisation

```
class BST {  
    String value;  
    BST    left, right;  
    ...  
}
```

et un constructeur

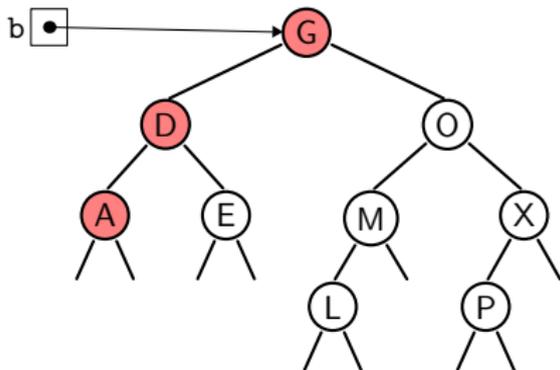
```
BST(BST left, String value, BST right) { ... }
```

plus petit élément

---

le plus petit élément est tout en bas à gauche

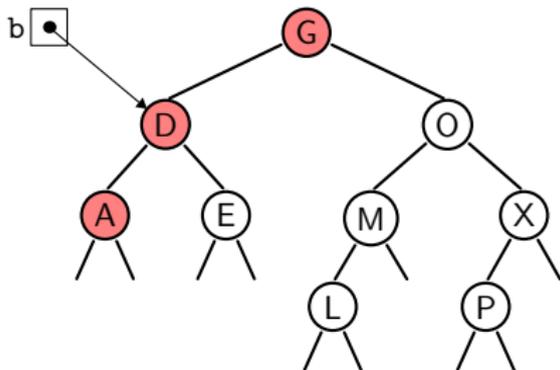
```
// suppose b != null
static String getMin(BST b) {
    while (b.left != null)
        b = b.left;
    return b.value;
}
```



note : on ne modifie que la **variable b locale** à getMin

le plus petit élément est tout en bas à gauche

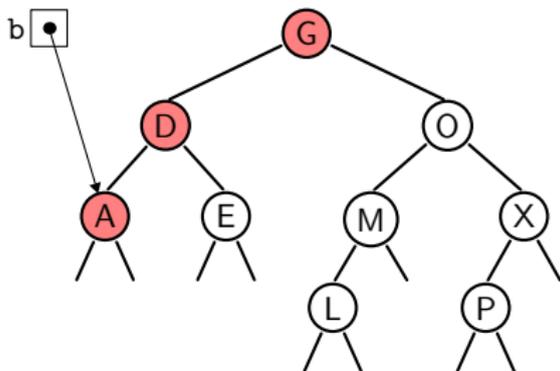
```
// suppose b != null
static String getMin(BST b) {
    while (b.left != null)
        b = b.left;
    return b.value;
}
```



note : on ne modifie que la **variable b locale** à getMin

le plus petit élément est tout en bas à gauche

```
// suppose b != null
static String getMin(BST b) {
    while (b.left != null)
        b = b.left;
    return b.value;
}
```



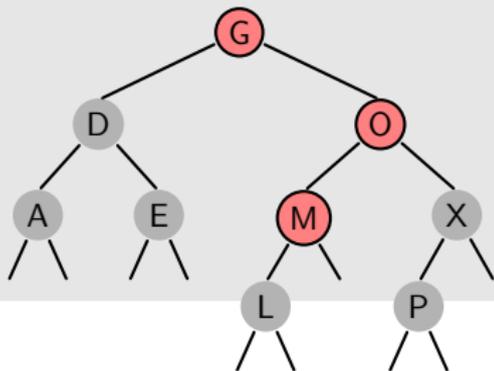
note : on ne modifie que la **variable b locale** à getMin

rechercher un élément

---

on descend dans l'arbre

```
static boolean contains(BST b, String x) {  
    while (b != null) {  
        int c = x.compareTo(b.value);  
        if (c == 0) return true;  
        b = (c < 0) ? b.left : b.right;  
    }  
    return false;  
}
```



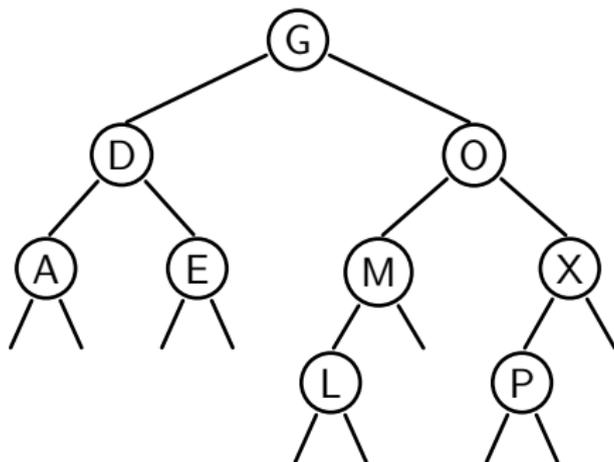
(exercice : l'écrire comme une méthode récursive)

ajouter un élément

---

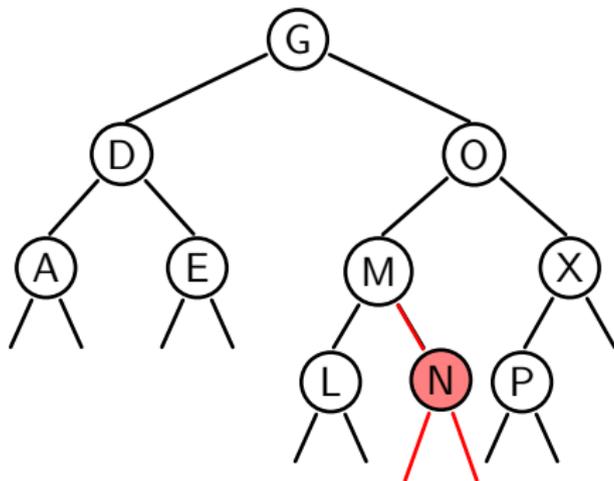
on descend dans l'arbre pour ajouter une nouvelle feuille au bon endroit

exemple : ajout de N



on descend dans l'arbre pour ajouter une nouvelle feuille au bon endroit

exemple : ajout de N



on crée **un** nouveau nœud N et on **modifie** le pointeur droit de M

comment écrire un tel code,  
qui doit pouvoir insérer en particulier dans l'arbre vide `null` ?

solution retenue ici : une méthode récursive

```
static BST add(BST b, String x)
```

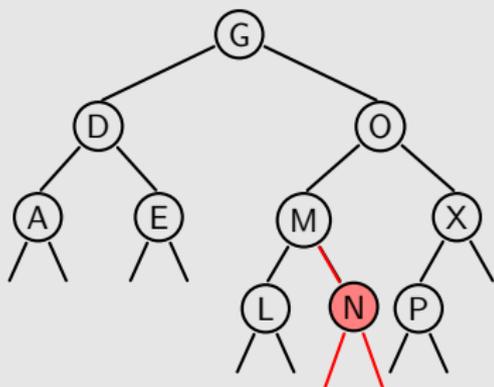
qui renvoie la racine de l'arbre une fois l'insertion réalisée

(ce n'est pas la seule solution ; voir l'exercice 39 dans le poly)

```

static BST add(BST b, String x) {
    if (b == null)
        return new BST(null, x, null);
    int c = x.compareTo(b.value);
    if (c < 0)
        b.left = add(b.left, x);
    else if (c > 0)
        b.right = add(b.right, x);
    return b;
}

```

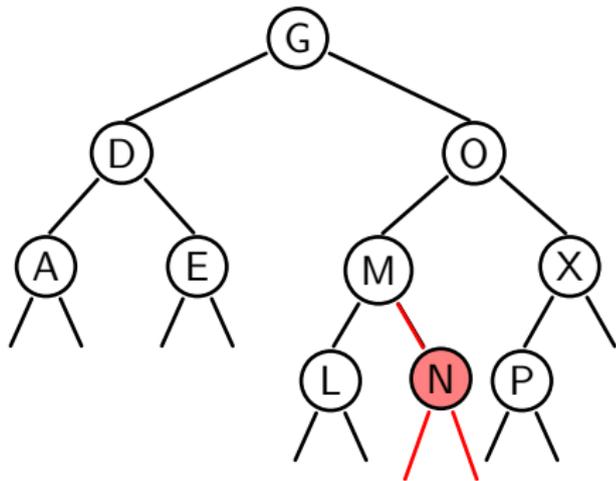


(pas de doublons : c'est un ensemble, pas un multi-ensemble)

on a fait trois affectations

- le sous-arbre droit de G
- le sous-arbre gauche de O
- le sous-arbre droit de M

seule la dernière a vraiment  
modifié l'arbre



supprimer un élément

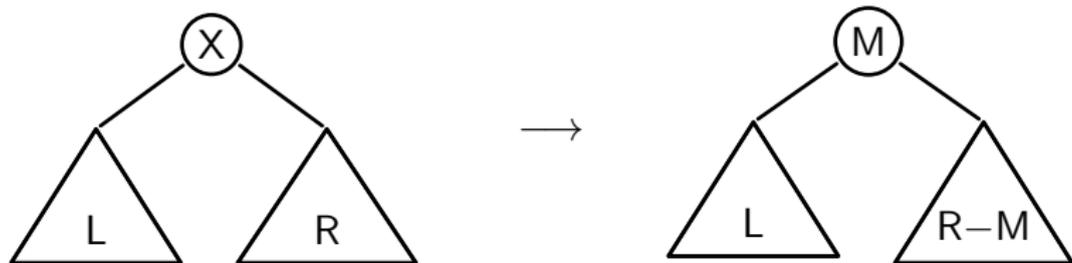
---

commence exactement comme l'insertion

```
static BST remove(BST b, String x) {  
    if (b == null)  
        return null; // rien à faire  
    int c = x.compareTo(b.value);  
    if (c < 0) // suppression à gauche  
        b.left = remove(b.left, x);  
    else if (c > 0) // suppression à droite  
        b.right = remove(b.right, x);  
    else { // suppression de la racine  
        ...?...  
    }  
}
```

que faire quand il faut supprimer la racine ?

remplacer  $X$  par  $M = \min(R)$



nous ramène au problème de la suppression du minimum,  
**plus simple**

en effet

```
static BST removeMin(BST b) { // b != null
    if (b.left == null) // c'est la racine
        return b.right;
    b.left = removeMin(b.left);
    return b;
}
```

on peut maintenant terminer remove

```
static BST remove(BST b, String x) {  
    ...  
    else { // suppression de la racine  
        if (b.right == null) // cas simple  
            return b.left;  
        b.value = getMin(b.right);  
        b.right = removeMin(b.right);  
    }  
    return b;  
}
```

## encapsulation

---

comme pour les listes (cf amphi 1), on termine en **encapsulant** l'arbre binaire de recherche dans une classe

```
class Set {  
    private BST root;  
  
    Set() { this.root = null; }  
  
    boolean isEmpty() {  
        return this.root == null;  
    }  
  
    boolean contains(String s) {  
        return BST.contains(this.root, s);  
    }  
    ...  
}
```

en particulier, les méthodes `add` et `remove` ne renvoient plus rien

```
class Set {  
    ...  
  
    void add(String s) {  
        this.root = BST.add(this.root, s);  
    }  
  
    void remove(String s) {  
        this.root = BST.remove(this.root, s);  
    }  
}
```

l'utilisation n'est pas différente de celle de HashSet

```
Set s = new Set();  
...  
s.add("foo");  
...  
if (s.isEmpty()) // et non s == null  
...
```

en particulier, l'utilisateur ignore la représentation interne  
(*i.e.* l'existence de la classe BST et le rôle joué par null)

complexité

---

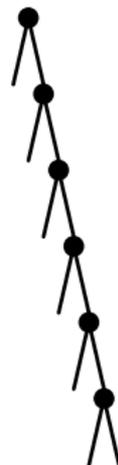
on peut décompter les comparaisons effectuées

cas de figure considéré

1. insertion successive de  $N$  éléments dans un arbre initialement vide
2. recherche dans cet arbre

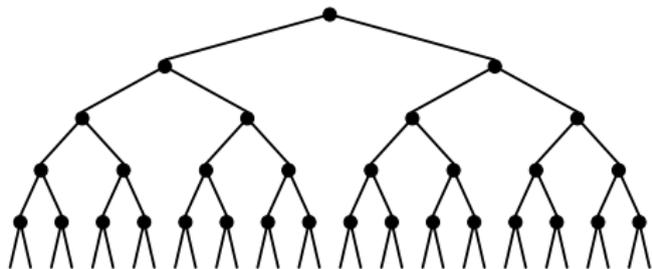
si on est malchanceux  
l'arbre peut être un peigne  
(éléments insérés dans l'ordre)

$k$ -ième add en  $O(k)$   
construction totale en  $O(N^2)$   
contains en  $O(N)$



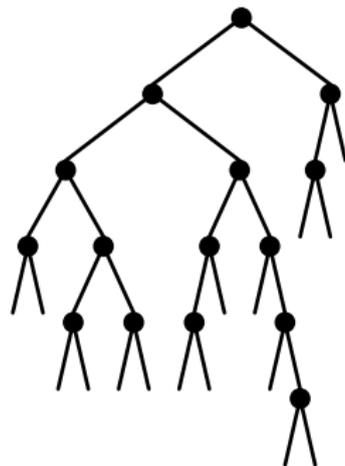
si on est (très) chanceux  
l'arbre peut être parfait

chaque add en  $O(\log N)$   
construction totale en  $O(N \log N)$   
contains en  $O(\log N)$



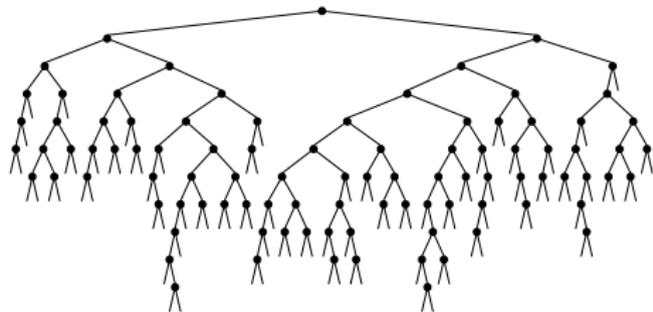
c'est plutôt cela

quel coût ?



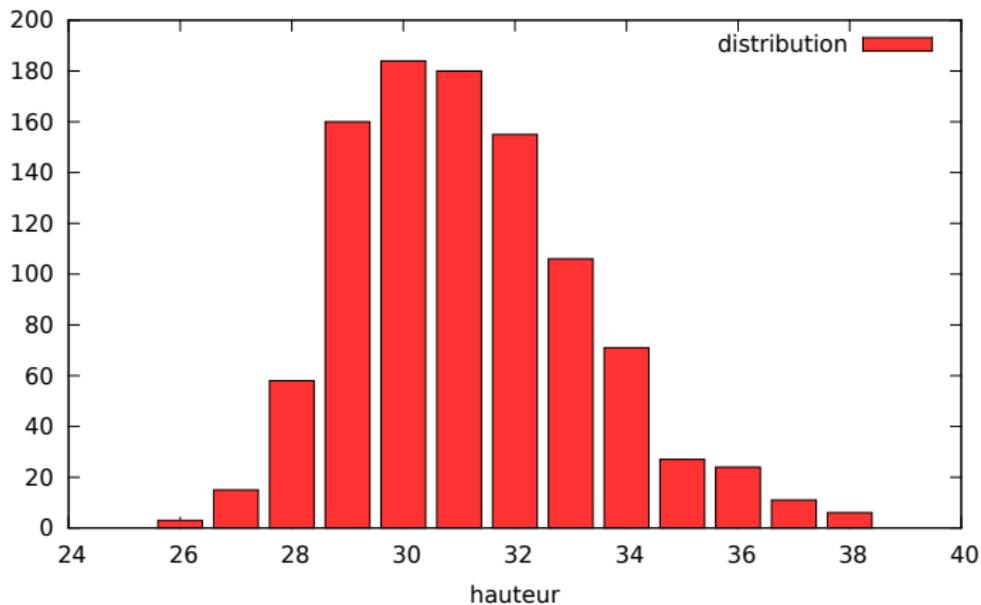
$N$  valeurs aléatoires

on observe la hauteur obtenue



$N = 100$ , hauteur 11

# résultats pour $N = 10\,000$ (répété 1000 fois)



on peut montrer que

l'insertion et la recherche dans un ABR construit avec  $N$  valeurs aléatoires coûte **en moyenne**  $2 \ln N$  comparaisons

les valeurs ne suivent pas toujours une distribution aléatoire

comment éviter les cas pathologiques ?

## arbres binaires de recherche **équilibrés**

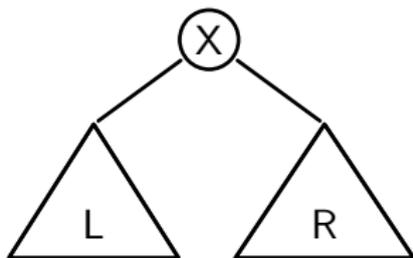
---

garantir une hauteur **logarithmique**

un arbre contenant  $N$  valeurs a une hauteur  $\leq C \cdot \log N$

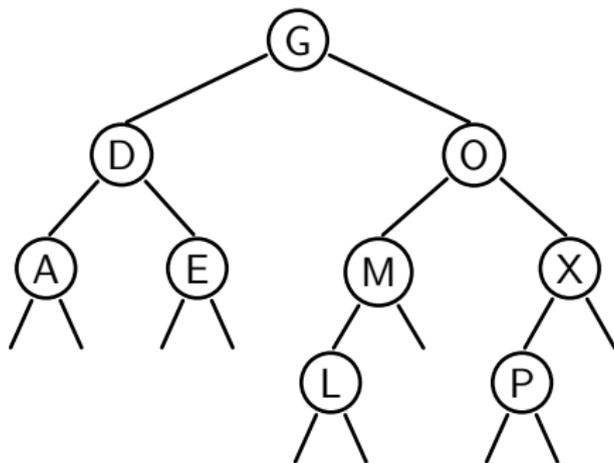
solution présentée ici : les arbres **AVL**  
(de leurs auteurs **A**delson-**V**elsky et **L**andis)

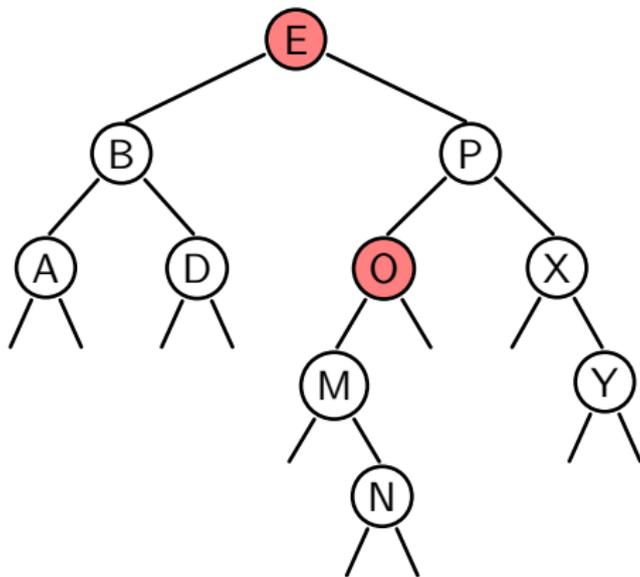
un arbre binaire de recherche est un **AVL** si,  
**pour tout nœud**



on a

$$|\text{hauteur}(L) - \text{hauteur}(R)| \leq 1$$





quelle est la hauteur maximale d'un AVL contenant  $N$  nœuds ?

posons le problème inversement :

quel est le nombre minimal  $N_h$  de nœuds dans un AVL de hauteur  $h$  ?

$N_h$  = nombre minimal de nœuds dans un AVL de hauteur  $h$

$$\left\{ \begin{array}{l} N_1 = 1 \\ N_2 = 2 \\ N_h = 1 + N_{h-1} + N_{h-2} \end{array} \right.$$

en ajoutant 1, on reconnaît la suite de Fibonacci (0,1,1,2,3,5,8,...)

$$\begin{cases} N_1 + 1 = 2 \\ N_2 + 1 = 3 \\ N_h + 1 = (N_{h-1} + 1) + (N_{h-2} + 1) \end{cases}$$

c'est-à-dire

$$N_h + 1 = F_{h+2}$$

or on a l'inégalité  $F_i > \phi^i / \sqrt{5} - 1$  avec  $\phi = \frac{1+\sqrt{5}}{2}$  (nombre d'or)

donc

$$N \geq N_h = F_{h+2} - 1 > \phi^{h+2} / \sqrt{5} - 2$$

d'où finalement

$$\begin{aligned} h &< \frac{1}{\log_2 \phi} \log_2(N + 2) + \frac{\log_2 \sqrt{5}}{\log_2 \phi} - 2 \\ &\approx 1,44 \log_2(N + 2) - 0,328 \end{aligned}$$

la hauteur d'un AVL est bien **logarithmique**

## mise en œuvre en Java

---

la classe BST devient une classe AVL  
avec un champ supplémentaire contenant la hauteur

```
class AVL {  
    String value;  
    AVL    left, right;  
    int    height;
```

et une méthode pour la renvoyer

```
static int height(AVL a) {  
    return (a == null) ? 0 : a.height;  
}
```

le constructeur calcule la hauteur

```
AVL(AVL left, String value, AVL right) {  
    this.left = left;  
    this.value = value;  
    this.right = right;  
    this.height = 1 + Math.max(height(left), height(right));  
}
```

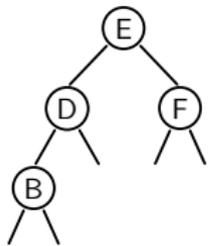
(pas de circularité : left et right sont déjà construits)

un AVL est un arbre binaire de recherche

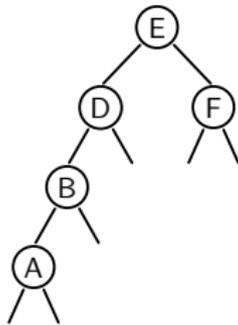
⇒ certaines méthodes sont inchangées

```
static boolean contains(AVL a, String s) { ... }  
static String  getMin  (AVL a          ) { ... }
```

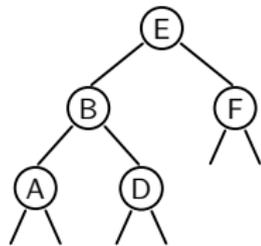
pour les méthodes qui construisent des arbres, en revanche,  
il va falloir **équilibrer**



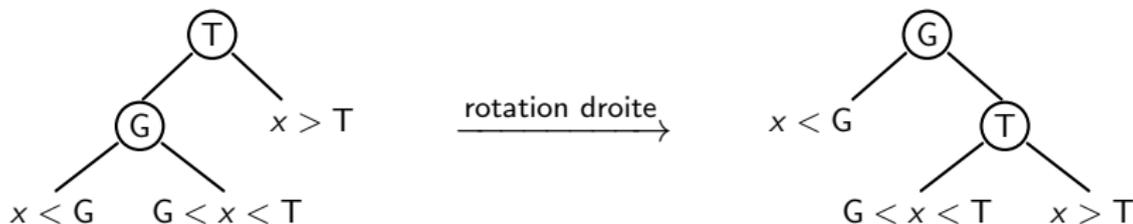
add("A")  
→



rot. B  
→

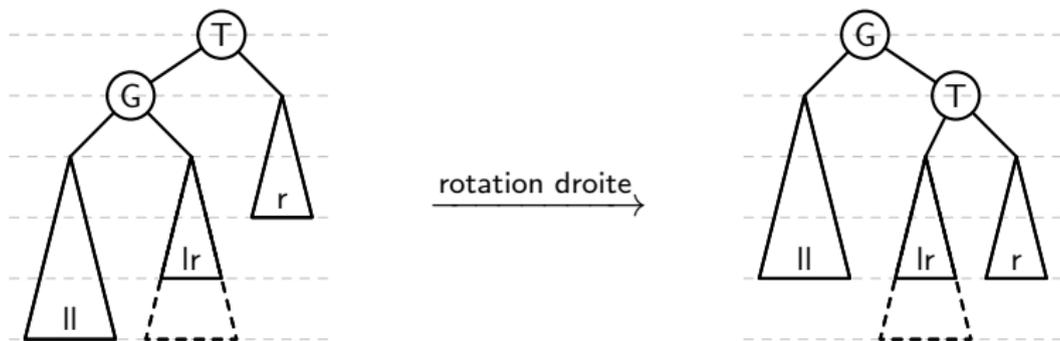


une **rotation à droite** conserve la propriété d'ABR

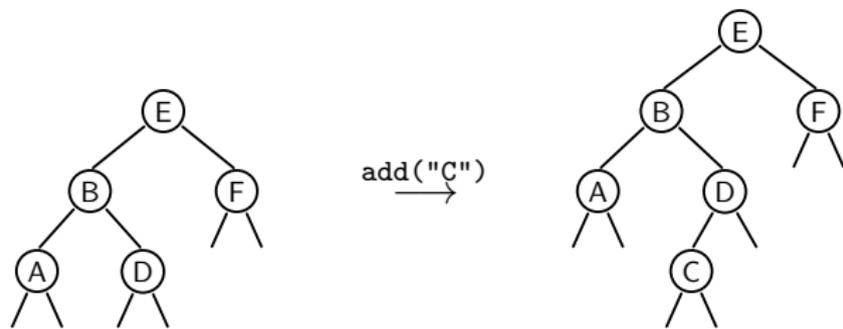


(de même pour une **rotation à gauche**)

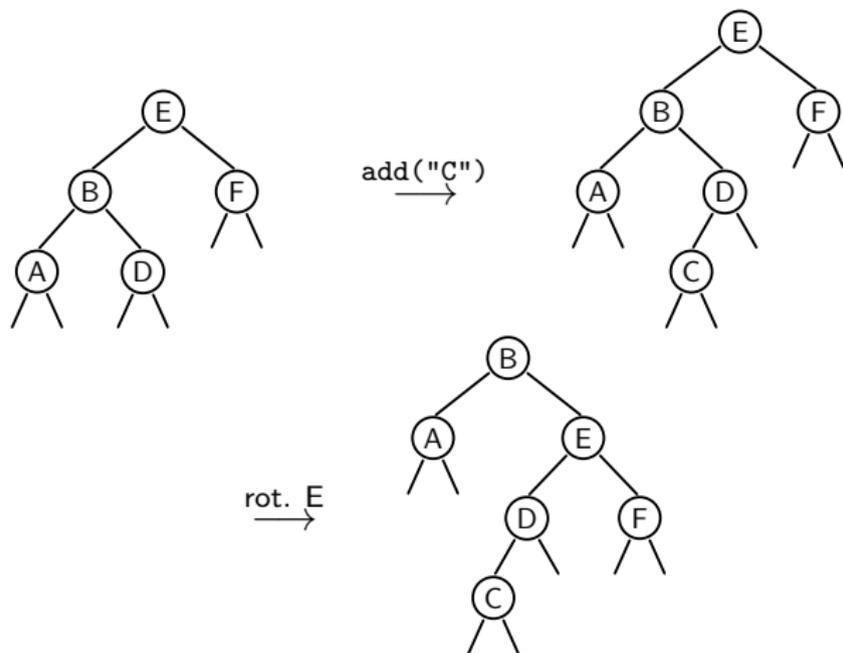
la rotation permet de rétablir la propriété d'AVL  
 quand le déséquilibre provient du sous-arbre gauche du sous-arbre gauche



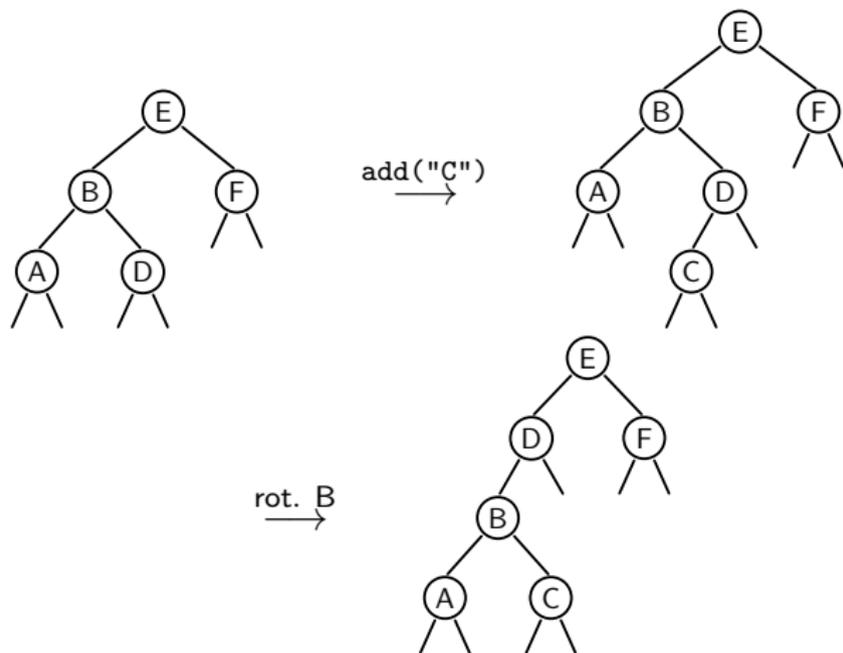
# une seule rotation ne suffit pas toujours



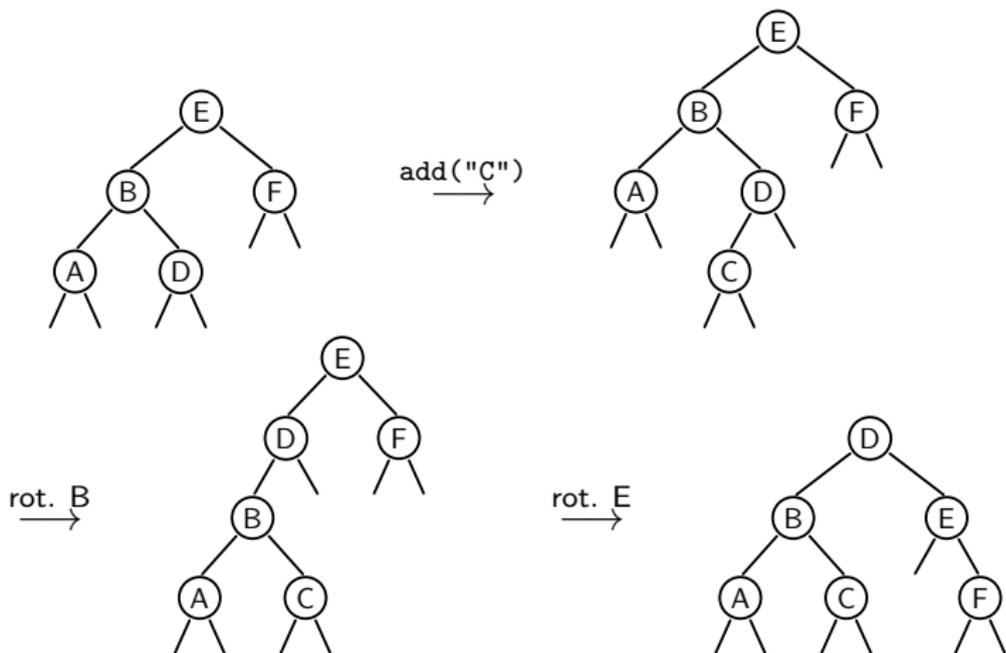
# une seule rotation ne suffit pas toujours



# une seule rotation ne suffit pas toujours



# une seule rotation ne suffit pas toujours



la rotation gauche-droite permet de rétablir la propriété d'AVL  
 quand le déséquilibre provient du sous-arbre droit du sous-arbre gauche



de manière symétrique,  
on peut rétablir l'équilibre en cas d'insertion à droite  
(soit par une rotation gauche, soit par une rotation droite-gauche)

écrivons une méthode

```
static AVL balance(AVL t) {  
    ...  
}
```

qui se comporte comme l'identité,  
en rétablissant l'équilibrage à la racine si nécessaire

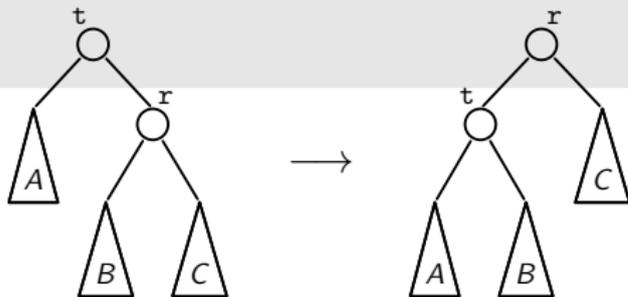
```

private static AVL balance(AVL t) { // t != null
    AVL l = t.left, r = t.right;
    int hl = height(l), hr = height(r);
    if (hl > hr + 1) { // déséquilibre à gauche
        AVL ll = l.left, lr = l.right;
        if (height(ll) >= height(lr))
            return rotateRight(t);
        else {
            t.left = rotateLeft(t.left);
            return rotateRight(t);
        }
    } else if (hr > hl + 1) { // déséquilibre à droite
        ... // symétrique
    } else {
        t.height = 1 + Math.max(hl, hr);
        return t;
    }
}
}

```

principe : une méthode de rotation renvoie la nouvelle racine

```
private static AVL rotateLeft(AVL t) {
    assert t != null && t.right != null;
    AVL r = t.right;
    t.right = r.left;
    r.left = t;
    t.height = 1 + Math.max(height(t.left), height(t.right));
    r.height = 1 + Math.max(height(r.left), height(r.right));
    return r;
}
```



de même pour la rotation droite (cf poly)

le **même code** qu'auparavant, avec `balance` ajouté dans la dernière instruction

```
static AVL add(AVL b, int x) {  
    ...  
    return balance(b);  
}  
static AVL removeMin(AVL b) {  
    ...  
    return balance(b);  
}  
static AVL remove(AVL b, int x) {  
    ...  
    return balance(b);  
}
```

l'encapsulation dans une classe Set reste exactement la même  
(en remplaçant partout BST par AVL)

on a vu que la hauteur est inférieure à  $1,44 \log_2(N)$

⇒ chaque recherche, insertion ou suppression a un coût en  $O(\log N)$

il existe d'autres techniques pour équilibrer les arbres binaires de recherche  
notamment les arbres **rouges et noirs**

code générique

---

et si les éléments ne sont pas des chaînes ?

```
class BST<E> {  
    E      value;  
    BST<E> left, right;  
    ...  
}
```

on a besoin de pouvoir **comparer** les valeurs de type E

on veut pouvoir écrire `x.compareTo(y)` pour deux valeurs de type `E`

dans la bibliothèque Java, on trouve

```
interface Comparable<T> {  
    int compareTo(T k);  
}
```

on exige de E qu'elle implémente l'interface Comparable<E>

```
class BST<E extends Comparable<E>> {  
    E      value;  
    BST<E> left, right;  
    ...  
}
```

dans BST, on doit écrire

```
static<E extends Comparable<E>>  
boolean contains(BST<E> b, E x) {  
    ...  
}
```

```
BST<Integer> bi = null;  
bi = BST.add(bi, 42);  
...
```

```
BST<String> bs = null;  
bs = BST.add(bs, "foo");  
...
```

car Integer et String implémentent Comparable

note : l'argument E de BST.add est inféré

mais

```
class U { ... }  
class Main { BST<U> b = ... }
```

est refusé

Bound mismatch: The type U is not a valid substitute for the bounded parameter <E extends Comparable<E>> of the type BST<E>

U doit implémenter l'interface Comparable

```
class U implements Comparable<U> {  
    ...  
    public int compareTo(U o) { ... }  
    ...  
}  
class Main { BST<U> b = ... }
```

on trouve

- `java.util.TreeSet<E>` (ensemble)
- `java.util.TreeMap<K, V>` (dictionnaire)

- soit l'ordre naturel sur les éléments / clés si la classe implémente Comparable (comme on vient de le faire)
- soit un **comparateur** fourni au constructeur

```
TreeSet(Comparator<E> comparator)  
TreeMap(Comparator<K> comparator)
```

avec

```
interface Comparator<T> {  
    int compare(T o1, T o2);  
}
```

les arbres binaires de recherche sont adaptés quand l'ordre sur les éléments importe

structure efficace

- équilibrage  $\Rightarrow$  opérations en  $O(\log N)$

une variante des ABR : les arbres  $k$ -dimensionnels

permet de trouver le plus proche voisin dans un ensemble de points de  $\mathbb{R}^k$

**application** : sélection d'une palette de 256 couleurs parmi les 16777216 possibles pour compresser une image



- **lire le poly**, chapitre 6 Arbres

il y a des **exercices** dans le poly  
suggestions : ex 37 p 79, ex 40 p 91

- **bloc 6** : encore des arbres, mais différents